

물품 세부 규격서

품명 및 규격	수량	설치장소
G1 EDU Ultimate_5 finger hands	1Ea	종합실기관2 GC-102B

1.세부사양

#Humanoid Robot Platform

- 크기 (Standing) : 약 1270 x 450 x 200mm
(Folding) : 약 690 x 450 x 300mm
- 무게 (배터리 제외): 약 35kg / - 배터리: 9000mAh / - 충전기: 54V/5A
- 작동시간: 약 2시간 (운용 환경에 따라 상이) / - 주행속도: 최대 2m/s
- 최대 팔 하중: 3kg / - 최대 무릎 토크: 120N.m / - 총 자유도: 29 DoF
- Calf + thigh 길이: 0.6m / - Arm span : 약 0.45m
- Full Joint Hollow Electrical Routing
- Depth Camera (1 qty) 및 3D LiDAR (1 qty) 내장
- 기본 컴퓨팅 시스템 : 8-Core High performance CPU
- 사용자 개발용 컴퓨팅 시스템 (Docking station) 100 Tops of Computing power. (Nvidia Jetson Orin)
- WIFI 6, Bluetooth 5.2 support
- 사용자 개발 환경 : ROS 기반 API 제공
- 조이스틱을 이용한 로봇 수동 제어
- Intelligent OTA 기반 업데이트 제공

#3rd-party Dexterous Hands (single hands 기준)

- 자유도: 6 DoF / - Number of Joint : 12
- 제어 인터페이스: Modbus TCP+CAN (RS485) / - Repeatability : ± 0.2mm
- Weight : 790 ± 10g / - Fingertip Maximum Output Force: 30N
- Thumb lateral rotation range : > 85도
- Angular velocity of thumb movement : >130도/s
- Angular velocity of four-finger motion : > 200도/s

- 5 Finger hands

* 기본 구성: 로봇 플랫폼 본체, Left & Right Hands, 배터리 및 충전기, 조이스틱

2. 물품사진(참고용)

